

## Connexion de la balance Kern PCB à un ordinateur

(connexion par la prise série, à 9 broches)

### Réglages de la balance

Au départ, la balance n'émet aucun signal sur la voie série. Il faut la configurer pour qu'elle envoie des signaux, et ce n'est pas simple.

- appuyer sur « Print » pendant plusieurs secondes, jusqu'à affichage de « Unit » sur l'écran.
- appuyer sur « Mode Cal » 1 fois pour avoir accès au réglage des conditions d'envoi (affichage « Pr »)
- appuyer sur « Set M » pour modifier le réglage des conditions d'envoi (AUPC, rECr, PrPc...).
- changer les réglages des conditions d'envoi par la touche « Mode Cal », une ou plusieurs fois, jusqu'à avoir affiché à l'écran « AUPC »
- valider ce réglage par « Set M »

C'est assez compliqué d'avoir le bon réglage.

**L'important est d'arriver d'une façon ou d'une autre à afficher à l'écran « AUPC ».**

**Alors, appuyer sur « Set M » pour valider.**

La balance envoie alors environ toutes les secondes une ligne avec la masse mesurée, du type « 0.325 g ».

En principe, par défaut, la vitesse de transmission est 9600 bauds. Pour changer la vitesse, après appui sur « Print » (affichage de « Unit »), appuyer 2 ou 3 fois sur « Mode Cal » jusqu'à l'affichage de « bauds » ; appuyez sur « Set M » pour avoir les diverses vitesses ; changer ces vitesses par « Mode Cal » : lorsque la vitesse est correcte, validez-la par « Set M ».

### Utilisation du pilote par les logiciels de type MGW32, Mensursoft LZ ou Mensursoft PB

Brancher la balance (connexion sur une vraie prise série pour les ordinateurs anciens, ou sur un convertisseur USB-série pour les ordinateurs modernes).

Faire les réglages du paragraphe précédent, pour que la balance envoie les signaux.

(on peut vérifier que les signaux sont bien envoyés par un logiciel tel que Terminal.exe, ou la console du logiciel Arduino, en choisissant le port approprié (Com4, ou Com 10, ou Com12, ou autre, selon les cas), en choisissant 9600 bauds, 8 bits de données, 1 bit de stop)

Lancer le logiciel MGW32, Mensursoft-LZ, Mensursoft-PB.

Dans le menu de choix du matériel, aller chercher le pilote correspondant à la balance, et valider.

Normalement, le pilote explore tous les ports, et affiche une boîte de dialogue pour choisir le bon port.

Choisir le bon port.

Normalement, dans le bandeau supérieur du logiciel, la valeur de la masse est affichée.